

基于有用贡献量的路侧单元部署算法*

吴璟莉^{1,2,3}, 叶豫桐¹, 吴湧¹



¹(广西师范大学 计算机科学与信息工程学院, 广西 桂林 541004)

²(广西多源信息挖掘与安全重点实验室(广西师范大学), 广西 桂林 541004)

³(广西区域多源信息集成与智能处理协同创新中心, 广西 桂林 541004)

通讯作者: 吴璟莉, E-mail: wjlhappy@mailbox.gxnu.edu.cn

摘要: 车路通信是车载自组网的一种通信方式,路侧单元的合理部署是保证通信服务质量的关键.Delta 网络度量 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 是衡量车载网服务质量的一个重要指标,Sarubbi 等人在该服务质量标准下,提出基于相对行程时间的部署方法 Delta-r.然而,车辆在栅格上“虚高”的相对行程时间会负面影响决策.针对这个问题,提出基于有用贡献量的路侧单元部署方法 Delta-uc,该方法对车辆与路侧单元的相对行程时间进行修正,仅保留行程时间的有用贡献量,以避免“多余”行程时间对决策的影响.采用模拟数据和德国科隆市真实的车辆轨迹数据进行实验测试,实验结果表明,在许多服务质量度量下,Delta-uc 算法能够获得较 Delta-r 算法更少的路侧单元数,具有更强的实用价值.

关键词: 算法;车载自组网;车路通信;路侧单元;有用贡献量

中文引用格式: 吴璟莉,叶豫桐,吴湧.基于有用贡献量的路侧单元部署算法.软件学报,2018,29(Suppl.(1)):43-51. <http://www.jos.org.cn/1000-9825/18005.htm>

英文引用格式: Wu JL, Ye YT, Wu Y. Roadside unit deployment algorithm based on useful contribution. Ruan Jian Xue Bao/ Journal of Software, 2018,29(Suppl.(1)):43-51 (in Chinese). <http://www.jos.org.cn/1000-9825/18005.htm>

Roadside Unit Deployment Algorithm Based on Useful Contribution

WU Jing-Li^{1,2}, YE Yu-Tong¹, WU Yong¹

¹(College of Computer Science and Information Technology, Guangxi Normal University, Guilin 541004, China)

²(Guangxi Key Laboratory of Multi-Source Information Mining & Security (Guangxi Normal University), Guilin 541004, China)

³(Guangxi Collaborative Center of Multisource Information Integration and Intelligent Processing, Guilin 541004, China)

Abstract: It is crucial to appropriately deploy Roadside Units (RSUs) to guarantee the quality of communication service. The Delta Network metric $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ is an important metric to evaluate the QoS of VANET. Based on this metric, Sarubbi, *et al.* proposed a deployment method Delta-r by using relative trip duration. However, the “false high” relative trip duration of vehicles at urban cells might play a negative effect on decision-making. In order to solve this problem, an improved algorithm Delta-uc, which is based on Useful Contribution, is presented. It avoids the negative effect of “extra” trip duration by retaining only the useful relative trip duration of a vehicle at an urban cell. The experimental data are coming from realistic mobility trace of Cologne, Germany. Experimental results indicate that in many cases of service requirement metrics, the Delta-uc algorithm can obtain fewer roadside units than the Delta-r algorithm, and is more practical in realistic applications.

Key words: algorithm; vehicular ad hoc network (VANET); vehicle-to-infrastructure (V2I); roadside units (RSUs); useful contribution

随着移动自组网技术的飞速发展,其应用辐射到车联网系统,车载自组网(vehicular ad hoc network,简称

* 基金项目: 国家自然科学基金(61762015);“八桂学者”工程专项; 广西科技基地和人才专项(AD16380008)

Foundation item: National Natural Science Foundation of China (61762015); “Bagui Scholar” Project Special Funds; Guangxi Special Project of Science and Technology Base and Talents (AD16380008)

收稿时间: 2018-05-01; 采用时间: 2018-08-30

VANET)应运而生,并得到广泛关注^[1-3],VANET 在交通及预警信息获取、路况导航、协作驾驶等方面发挥着重要的作用.车载自组网主要分为车车通信(vehicle-to-vehicle,简称 V2V)和车路通信(vehicle-to-infrastructure,简称 V2I)两种通信方式.车车通信虽然不需要增加额外的基础设施,但网络整体通信能力在车辆稀少的区域会受到严重的影响;而在车路通信的车载自组网中,车辆通过与路侧单元(roadside unit,简称 RSU)通信来完成信息交互,从而保障车载自组网整体通信效率的提高^[4,5].但是,路侧单元的安装成本非常高昂,需要合理规划其安装数量及路网位置,路侧单元部署(roadside units deployment in VANET 或 roadside infrastructure allocation in VANET)问题受到研究者的日益关注^[4,5].

路侧单元部署问题通常以部署成本及车载自组网服务质量(quality of service,简称 QoS)等作为优化目标.Zheng 等人^[6]基于时延受限的服务质量,提出 Alpha Coverage 方法,确保在满足每 α 长度路径上至少部署一个路侧单元的条件下部署最少单元数;Zheng 等人^[7]提出基于连接概率服务质量的部署方法,即保障车路通信的里程(时间)占总里程(时间)一定比例下部署最少单元数;Trullols 等人^[8]将部署问题形式化为最大覆盖问题(maximum coverage problem)进行求解;Lee 等人^[9]提出,在给定路侧单元数目的约束下,以提高连接时间和降低断连时间为目标的贪心部署算法;Wu 等人^[10]基于网络最大吞吐量的服务质量,提出针对高速公路的部署模型和策略;Chi 等人^[11]提出基于最大网络连通性的部署方法;Silva 等人^[4]以 Delta 网络度量(delta network metric, $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$)来衡量车载自组网服务质量,其中, ρ_1 表示车辆和 RSU 保持通信的时间占其总行驶时间的百分比, ρ_2 表示与 RSU 保持通信的时间指标达到 ρ_1 的车辆数占总车辆数的百分比. $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 兼顾考虑了单个车辆和全部车辆的通信质量,且对路网拓拓扑没有限制,具有良好的实用价值.因此,本文主要对基于 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量的部署问题进行研究.Silva 等人^[4]首先基于绝对行程时间,提出满足 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量的部署算法 Delta-g^[4],随后,Sarubbi 等人提出基于相对行程时间选择 RSU 放置点的部署方法 Delta-r^[5],获得较 Delta-g 部署方案更少的路侧单元数量,并基于 Delta-r 方法提出遗传算法 Delta-GA^[12]及混合贪婪随机自适应和变邻域搜索算法 GRASP+VNS^[13].然而,当车辆在栅格上存在“虚高”的相对行程时间时,Delta-r 的决策方法可能会受到负面影响.针对这个问题,本文首先提出基于有用贡献量的路侧单元部署方法 Delta-uc,该方法对车辆与路侧单元的相对行程时间进行修正,仅保留行程时间的有用贡献量,以避免“多余”行程时间对决策的影响.实验结果表明,在许多服务质量度量下,Delta-uc 算法能够获得较 Delta-r 算法更少的路侧单元数.

1 问题描述与建模

给定任意拓扑路网,首先对其进行栅格化处理^[5,12],即以预设尺寸对目标地图区域进行切分,将其划分为多个大小相同的基础栅格.栅格尺寸可根据实际需求来确定,为不失一般性,假设一个逻辑路侧单元可覆盖一个基础栅格,则一个基础栅格中最多部署一个逻辑路侧单元^[5].

令 $U=\{u_1, u_2, \dots, u_n\}$ 表示栅格化得到的基础栅格集, $V=\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ 表示在 U 中行驶的所有车辆集合. $TR=\{T_k|T_k \subset U, k=1, 2, \dots, m\}$ 记录全部车辆在栅格集 U 上的运动轨迹集合,即 T_k 表示车辆 v_k 经过的所有基础栅格,其中,部署了路侧单元的栅格集记为 \tilde{T}_k ($\tilde{T}_k \subset T_k$),则部署路侧单元的栅格全集 $U_R = \bigcup_{k=1}^m \tilde{T}_k$.假设车辆 v_k 和部署在栅格 u_i 上的 RSU 的通信时间与其在栅格 u_i 上的行程时间 t_k^i ($k=1, 2, \dots, m, i=1, 2, \dots, n$) 相等,则行程时间集 $TT = \{t_k^i | v_k \in V, u_i \in U\}$.下面给出相关定义.

定义 1(通信占比). 车辆 v_k 和路侧单元的通信时间与其总行程时间的比值,即 $\sum_{u_i \in \tilde{T}_k} t_k^i / \sum_{u_i \in T_k} t_k^i$,称为车辆 v_k 的通信占比.

定义 2(Delta 网络度量 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$)^[5]. 给定参数 ρ_1 和 ρ_2 ($0 \leq \rho_1, \rho_2 \leq 1$),令 V_{ρ_1} ($V_{\rho_1} \subset V$) 记录通信占比大于等于 ρ_1 的车辆,若 $|V_{\rho_1}| \geq \rho_2 \cdot |V|$,则称 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 成立,部署方案达到 Delta 网络度量 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 的服务质量.

根据上述定义,下面给出基于 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量的部署问题的数学模型:

$$\min \sum_{i=1}^n x_i \quad (1)$$

$$\text{s.t. } \frac{\sum_{u_i \in \tilde{T}_k} t_k^i}{\sum_{u_i \in \tilde{T}_k} t_k^i} \geq \rho_1 \cdot y_k, k=1,2,\dots,m, i=1,2,\dots,n \quad (2)$$

$$\sum_{k=1}^m y_k \geq \rho_2 \cdot |V| \quad (3)$$

$$x_i = \begin{cases} 1, & \text{若 } u_i \in \bigcup_{k=1}^m \tilde{T}_k, i=1,2,\dots,n \\ 0, & \text{否则} \end{cases} \quad (4)$$

$$y_k = \begin{cases} 1, & \text{若 } v_k \in V_{\rho_1}, k=1,2,\dots,m \\ 0, & \text{否则} \end{cases} \quad (5)$$

公式(1)为问题求解的目标函数,即最小化路侧单元的部署数目;约束条件(2)确保问题解中的车辆均有 ρ_1 比例的行程时间与路侧单元保持通信;约束条件(3)表示问题解中车辆的最少数目,即至少达到总车辆数的 ρ_2 比例;约束条件公式(4)和公式(5)为 x_i 和 y_k 的取值约束。

2 基于有用贡献量的部署方法 Delta-uc

2.1 有用贡献量

由上述数学模型可知,路侧单元部署问题即试图部署最少的路侧单元以满足 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量的问题.Sarubbi等人^[5]提出求解算法 Delta-r,基于车辆在栅格的相对行程时间(即车辆在栅格的绝对行程时间与车辆总行程时间的比值),迭代选取车辆行程时间和最长的基础栅格部署路侧单元.但是,当某些车辆在栅格的相对行程时间超过 ρ_1 时,“多余”的行程时间会使基础栅格上的车辆行程时间之和出现“虚高”现象,从而影响决策的选择.表 1 给出一个实例,其中, $U=\{u_1,u_2,u_3,u_4,u_5\}$, $V=\{v_1,v_2,v_3\}$,车辆在基础栅格上的绝对行程时间和相对行程时间如表所示.假设给定 $\rho_1=0.4$, $\rho_2=0.6$.根据 Delta-r 算法,首先应选中基础栅格 u_4 ,这时车辆 v_1 满足 ρ_1 指标, ρ_2 未满足.然而根据表中数据可知,若在 u_2 栅格部署 RSU,则可使车辆 v_1 和 v_2 均满足 ρ_1 指标,从而 ρ_2 得以满足,即选择 u_2 比选择 u_4 具有更好的优化效果.导致选择决策错误的原因在于相对指标值 ρ_1 ,车辆 v_1 在 u_4 上存在 0.15 的“多余”时间量,从而使 u_4 上的车辆行程时间之和(0.95)存在“虚高”问题。

Table 1 An example of absolute contact time, relative contact time and useful contribution

表 1 绝对行程时间、相对行程时间、有用贡献量举例

车辆	绝对行程时间(s)						相对行程时间					有用贡献量				
	u_1	u_2	u_3	u_4	u_5	时间和	u_1	u_2	u_3	u_4	u_5	u_1	u_2	u_3	u_4	u_5
v_1	5	40	0	55	0	100	0.05	0.4	0	0.55	0	0.05	0.4	0	0.4	0
v_2	5	20	10	10	5	50	0.1	0.4	0.2	0.2	0.1	0.1	0.4	0.2	0.2	0.1
v_3	40	20	20	40	80	200	0.2	0.1	0.1	0.2	0.4	0.2	0.1	0.1	0.2	0.4
求和	50	80	30	105	85	-	0.35	0.9	0.3	0.95	0.5	0.35	0.9	0.3	0.8	0.5

针对“多余”行程时间导致行程时间之和“虚高”的问题,本文提出“有用贡献量”的计算方法,如公式(6)所示, uc_k^i 表示基础栅格 u_i 对应于车辆 $v_k(i=1,2,\dots,n,k=1,2,\dots,m)$ 的有用贡献量。

$$uc_k^i = \begin{cases} \rho_1, & \text{若 } t_k^i \geq \sum_{u_i \in \tilde{T}_k} t_k^i \cdot \rho_1 \\ \frac{t_k^i}{\sum_{u_i \in \tilde{T}_k} t_k^i}, & \text{否则} \end{cases} \quad (6)$$

根据公式(6),对表 1 中的相对行程时间进行修正,得到 $\rho_1=0.4$ 时对应的有用贡献量,则应选取有用贡献量之和最大(0.9)的基础栅格 u_2 部署路侧单元,于是 Delta 网络度量服务质量 $\Delta_{0.6}^{0.4}$ 得以满足。

2.2 Delta-uc 算法

本节提出基于有用贡献量的部署算法 Delta-uc.算法输入为栅格集 U 、车辆集 V 、车辆轨迹集合 TR 、车辆行程时间集 TT 、Delta 网络度量参数 ρ_1 和 ρ_2 ;算法输出为选中部署 RSU 的栅格集 U_R .Delta-uc 算法分别以参数

update 取值为 0、1 和 2 这 3 次调用贪婪算法 sub-uc, 并返回最优方案. 在被调算法 sub-uc 中, 首先初始化基础栅格对车辆的有用贡献量. 每次循环中, 以有用贡献量作为决策指标值, 选取有用贡献量之和最大的栅格部署 RSU. 当参数 *update* 取 0 时, 每次循环动态更新基础栅格 u_i 对车辆 v_k 的有用贡献量, 如公式(7)所示, uc_k 表示车辆 v_k 累计已经历的通信服务量 ($i=1,2,\dots,n, k=1,2,\dots,m$); *update* 取 1 时, 仅当车辆 v_k 达到 ρ_1 指标, 将基础栅格对其的有用贡献量清零.

$$uc_k^i = \begin{cases} \rho_1 - uc_k, & \text{若 } uc_k + uc_k^i > \rho_1 \\ uc_k^i, & \text{否则} \end{cases} \quad (7)$$

算法 1. Delta-uc.

输入: $U, V, TR, TT, \rho_1, \rho_2$;

输出: U_R .

1. $s_1 = \text{sub-uc}(U, V, TR, TT, \rho_1, \rho_2, 0)$

2. $s_2 = \text{sub-uc}(U, V, TR, TT, \rho_1, \rho_2, 1)$

3. $s_3 = \text{sub-uc}(U, V, TR, TT, \rho_1, \rho_2, 2)$

4. $i = \arg \min |s_i|$

5. $U_R = s_i$

6. **return** U_R

算法 2. sub-uc.

输入: $U, V, TR, TT, \rho_1, \rho_2, \text{update}$;

输出: U_R .

1. $t_k = \sum_{u_i \in T_k} t_k^i$ ($i=1,2,\dots,n, k=1,2,\dots,m$) // t_k 为车辆 v_k 总行程时间

// 步骤 2~步骤 6 初始化基础栅格 u_i 对车辆 v_k 的有用贡献量

2. **for** $i=1,2,\dots,n$ **do**

3. **for** $k=1,2,\dots,m$ **do**

4. **if** $t_k^i \geq t_k \cdot \rho_1$ **then**

5. $uc_k^i = \rho_1$

6. **else** $uc_k^i = \frac{t_k^i}{t_k}$

7. **while** $|V_{\rho_1}| \geq \rho_2 \cdot |V|$ **do** // 未达到 ρ_2 指标, 进入循环

8. $i = \arg \max \sum_{k=1}^m uc_k^i$ ($i=1,2,\dots,n, u_i \notin U_R$)

9. $U_R = U_R \cup u_i$ // 选中有用贡献量之和最高的栅格

10. $uc_k += uc_k^i$ ($k=1,2,\dots,m$) // 更新车辆 v_k 已获得的服务量

11. **if** ($uc_k > \rho_1$) **then**

12. $V_{\rho_1} = V_{\rho_1} \cup v_k$

13. **if** *update*=0 **then** // 更新栅格 u_i 对车辆 v_k 的有用贡献量

14. **for** $u_i \in U - U_R$ ($i=1,2,\dots,n$) **do**

15. **for** $k=1,2,\dots,m$ **do**

16. **if** $uc_k + uc_k^i > \rho_1$ **then**

17. $uc_k^i = \rho_1 - uc_k$

18. **else if** *update*=1 **then** // 将达到 ρ_1 指标车辆的 uc_k^i 置 0

19. **for** $k=1,2,\dots,m$ **do**

20. **if** $uc_k > \rho_1$ **then**

- 21. **for** $u_i \in U - U_R$ ($i=1,2,\dots,n$) **do**
- 22. $uc_k^i = 0$
- 23. **return** U_R

下面对算法 Delta-uc 的时间复杂性进行分析.初始化有用贡献量(步骤 1~步骤 6)的时间复杂度为 $O(mn)$,其中, m 表示车辆数, n 表示栅格数;在决策环节,步骤 7 在最坏情况下循环 n 次,步骤 8 的时间复杂度为 $O(mn)$,步骤 14~步骤 17 的时间复杂度为 $O(mn)$,步骤 19~步骤 22 的时间复杂度为 $O(mn)$,所以决策环节(步骤 7~步骤 22)的时间复杂度为 $O(mn^2)$.因此,算法总的复杂度为 $O(mn^2)$,与算法 Delta-r^[5]的时间复杂度相同.

3 实验结果

本文对算法 Delta-r^[5]和 Delta-uc 进行比较分析.实验在一台安装了 Windows 8.1 操作系统的戴尔笔记本(2.60GHz CPU,16GB 内存)上进行,程序编译器为 Microsoft Visual C++ 2013.

3.1 实验数据和评价指标

利用模拟数据和真实的车辆轨迹数据进行实验测试.模拟数据生成方式如下:给定一组基础栅格,随机生成 m 辆车的 m 条行车轨迹及车辆在栅格上的对应的行程时间.实验中,模拟栅格数量为 100×100 个,车辆在栅格上的行驶时间为 1~20 个单位时间,车辆数 m 分别取值为 50 000 和 100 000.真实的车辆轨迹数据与文献[5]一致,使用德国科隆市的车辆运动轨迹和地图数据(<http://kolntrace.project.citi-lab.fr/>),其中包括 75 515 辆车的 10 000 多条运行轨迹.经过数据处理后^[5],得到 100×100 个 $270m \times 260m$ 的基础栅格以及车辆在对应栅格上的行程时间.

利用节约单元数量 N_1 和节约率 R_1 作为算法的评价指标,令 N_r 和 N_u 分别表示在 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量度量下算法 delta-r 和 delta-uc 部署的路侧单元数目,则算法 delta-uc 较 delta-r 的节约单元数量 N_1 和节约率 R_1 分别定义如下:

$$N_1 = N_r - N_u \tag{8}$$

$$R_1 = \frac{N_1}{N_r} \times 100\% \tag{9}$$

3.2 模拟数据结果

实验中,针对 ρ_1 和 ρ_2 设置了 81 组参数组合,即 $\rho_1, \rho_2 = 0.15, 0.25, \dots, 0.95$.图 1~图 4 分别给出在各种 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量度量下,Delta-uc 算法相对 Delta-r 算法的节约单元数量 N_1 和节约率 R_1 .

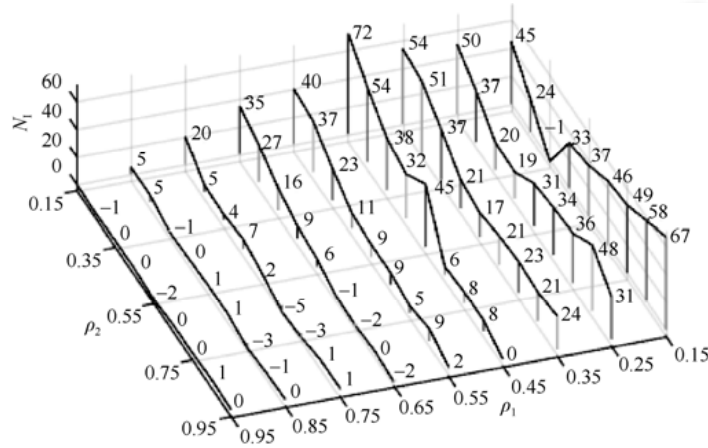


Fig.1 The N_1 under each $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ (simulated data, 50 000 vehicles)

图 1 各 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量下节约单元数量 N_1 (模拟数据,50 000 辆车)

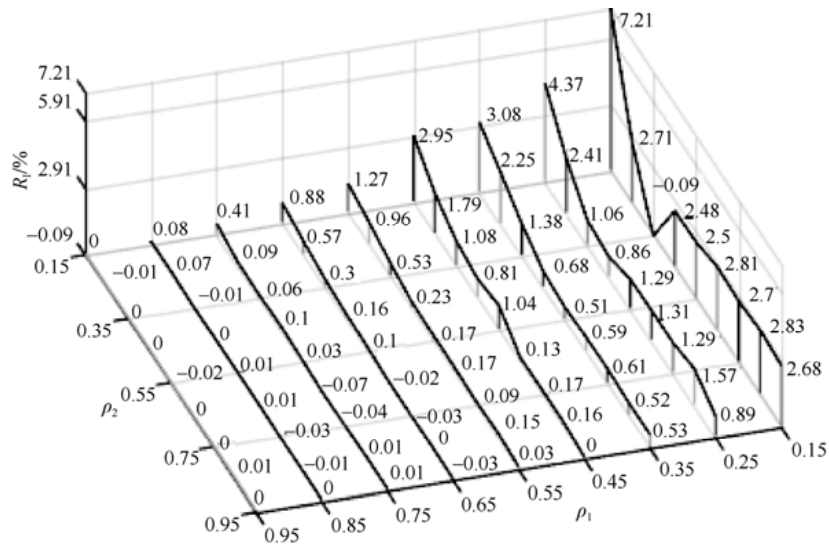


Fig.2 The R_1 under each $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ (simulated data, 50 000 vehicles)

图 2 各 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量下节约率 R_1 (模拟数据,50 000 辆车)

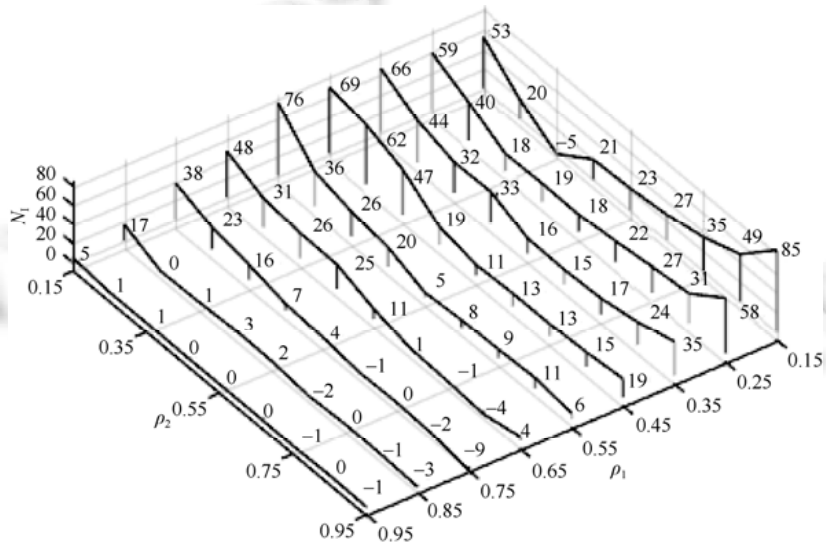


Fig.3 The N_1 under each $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ (simulated data, 100 000 vehicles)

图 3 各 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量下节约单元数量 N_1 (模拟数据,100 000 辆车)

从图 1 和图 2 中可以看出,车辆数目为 50 000 辆时,Delta-r 算法只有 11 种情况下较优,且最高节约数目不超过 5 个,最高节约率不超过 0.09%,而 Delta-uc 算法有 60 种情况下较优,最高节约数目达到 72 个,最高节约率可达 7.21%.图 3 和图 4 给出车辆数目为 100 000 辆时的实验结果,Delta-r 算法同样仅有 11 种情况下较优,且最高节约数目不超过 9 个,最高节约率仅 0.42%,而 Delta-uc 算法有 63 种情况下较优,最高节约数目达到 85 个,最高节约率可达 7.9%.图 1~图 4 的实验结果表明,Delta-uc 算法在许多 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量度量下获得较 Delta-r 算法更少的路侧单元数.

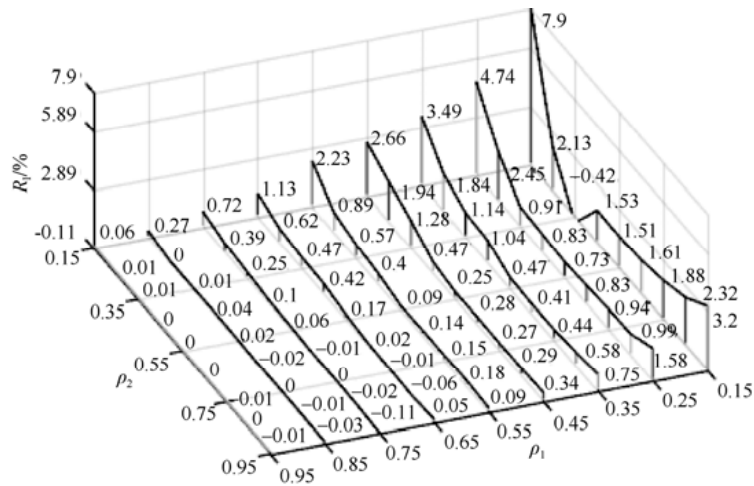


Fig.4 The R_1 under each $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ (simulated data, 100 000 vehicles)

图 4 各 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量下节约率 R_1 (模拟数据,100 000 辆车)

3.3 真实数据结果

类似地,针对 ρ_1 和 ρ_2 设置 81 组参数组合,表 2 和表 3 分别给出使用真实数据时,在各种 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量度量下,delta-r 算法和 delta-uc 算法得到的路侧单元部署数量,在表中用黑体标出某 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 设置下较少的部署量.如表 2 和表 3 所示,在 81 种参数组合中,delta-r 算法在 9 种服务质量度量下获得更少的部署量,但每次仅少 1 个单元数,优势并不明显;delta-uc 算法在 28 种服务质量度量下获得更少的部署量,最多情况下减少 15 个部署量;其余 44 种服务质量度量下两种算法的部署数量相同.

Table 2 The N_r under each $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ (real data)

表 2 各 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量下算法 delta-r 部署数量 N_r (真实数据)

ρ_1	ρ_2								
	0.15	0.25	0.35	0.45	0.55	0.65	0.75	0.85	0.95
0.15	17	32	55	76	99	129	171	232	374
0.25	34	57	94	137	176	221	278	363	555
0.35	54	90	139	206	271	330	412	527	763
0.45	80	133	202	276	364	457	561	704	994
0.55	118	192	275	363	475	595	746	917	1 249
0.65	175	271	369	488	606	759	950	1 163	1 521
0.75	250	377	505	634	782	960	1 178	1 445	1 819
0.85	381	552	691	861	1 056	1 265	1 495	1 775	2 194
0.95	629	850	1 078	1 312	1 534	1 772	1 972	2 231	2 630

Table 3 The N_u under each $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ (real data)

表 3 各 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量下算法 delta-uc 部署数量 N_u (真实数据)

ρ_1	ρ_2								
	0.15	0.25	0.35	0.45	0.55	0.65	0.75	0.85	0.95
0.15	17	32	56	76	98	127	166	224	359
0.25	35	57	93	137	175	220	275	359	542
0.35	54	91	140	206	271	331	410	523	756
0.45	80	132	201	277	364	457	562	704	988
0.55	119	192	275	362	475	594	747	916	1 245
0.65	175	271	369	488	606	759	950	1 161	1 518
0.75	250	377	505	634	782	960	1 178	1 442	1 815
0.85	381	552	691	861	1 056	1 264	1 495	1 775	2 192
0.95	629	850	1 078	1 311	1 534	1 772	1 972	2 231	2 630

图 5 和图 6 进一步给出各种 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量度量下 N_1 和 R_1 的取值情况.从图中可以看出,当 ρ_2 取值较大时,即满足 ρ_1 服务质量的车辆比例较大时,算法 delta-uc 具有较好的优化效果,特别是当 ρ_1 变小时,其改进效果逐渐提升.例如,当 ρ_2 取值为 0.95 时,随着 ρ_1 从 0.95 减小至 0.15,节约单元数 N_1 从 0 提高到 15,节约率 R_1 从 0% 提高到 4.0%.

下面给出 $\Delta_{0.95}^{0.15}$ 服务质量度量下的部署实例,其中,delta-r 算法需要部署 374 个路侧单元,算法 delta-uc 需要部署 359 个路侧单元.如图 3 所示,图 3(a)给出德国科隆市的车流情况图,图 3(b)为算法 delta-r 的 374 个路侧单元部署位置,图 3(c)为算法 delta-uc 的 359 个路侧单元部署位置.算法 delta-uc 较 delta-r 节约大约 4% 的路侧单元.

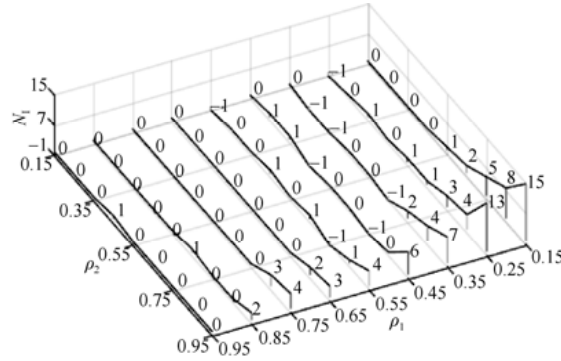


Fig.5 The N_1 under each $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ (real data)

图 5 各 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量下节约单元数量 N_1 (真实数据)

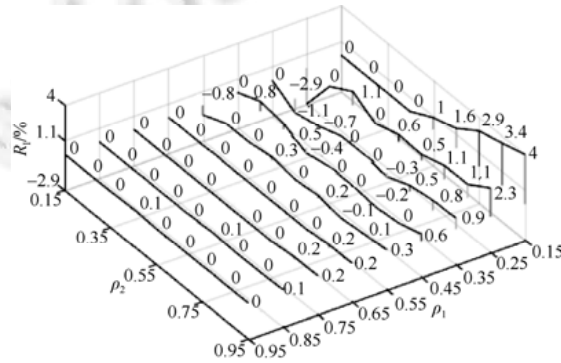
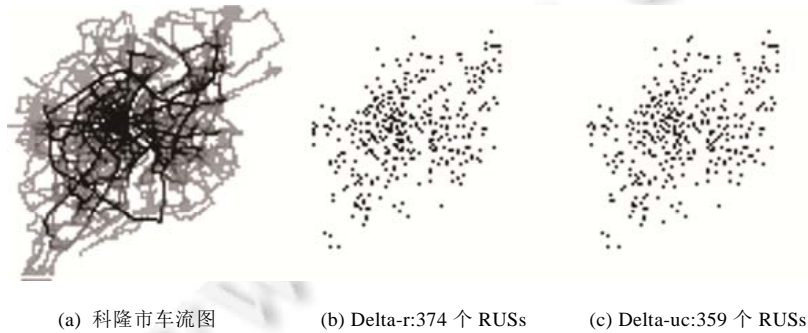


Fig.6 The R_1 under each $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ (real data)

图 6 各 $\Delta_{\rho_2}^{\rho_1}$ 服务质量下节约率 R_1 (真实数据)



(a) 科隆市车流图 (b) Delta-r:374 个 RUSs (c) Delta-uc:359 个 RUSs

Fig.7 Deployment example under the QoS of $\Delta_{0.95}^{0.15}$ (real data)

图 7 $\Delta_{0.95}^{0.15}$ 服务质量度量下的部署实例(真实数据)

4 结 论

路侧单元部署问题是车载自组网应用中的关键问题,合理的部署能够有效提高通信服务质量并节约部署成本.本文针对 Delta-r 算法在求解 $\Delta_{\rho_2}^{\alpha}$ 服务质量部署问题时,车辆在栅格上相对行程时间“虚高”的现象,提出基于有用贡献量的路侧单元部署方法 Delta-uc. Delta-uc 方法通过修正车辆与路侧单元的相对行程时间,仅保留其有用贡献量,避免“多余”行程时间对决策的影响.实验结果表明,算法 Delta-uc 具有较 Delta-r 算法更好的优化性能,在相同的 $\Delta_{\rho_2}^{\alpha}$ 服务质量度量下,算法 Delta-uc 在大多数情况下部署的路侧单元数量小于等于算法 Delta-r.此外,基于算法 Delta-uc 可以构造出有效的重组算子,作为遗传算法等元启发式方法的求解算子,下一步工作将对相关问题进行研究.

References:

- [1] Hartenstein H, Laberteaux KP. A tutorial survey on vehicular ad hoc networks. *IEEE Communications Magazine*, 2008,6(6):164–171.
- [2] Li F, Wang Y. Routing in vehicular ad hoc networks: A survey. *IEEE Vehicular Technology Magazine*, 2007,2(2):12–22.
- [3] Yousefi S, Mousavi M, Fathy M. Vehicular ad hoc networks (VANETs): Challenges and perspectives. In: *Proc. of the 6th Int'l Conf. on ITS Telecommunications*. 2006. 761–766.
- [4] Silva CM, Meira W. Evaluating the performance of heterogeneous vehicular networks. In: *Proc. of the 82nd Vehicular Technology Conf. (VTC)*. 2015. 1–5.
- [5] Sarubbi JFM, Silva CM. Delta-r: A novel and more economic strategy for allocating the roadside infrastructure in vehicular networks with guaranteed levels of performance. In: *Proc. of the IEEE/IFIP Network Operations and Management Symp. (NOMS)*. 2016. 665–671.
- [6] Zheng Z, Sinha P, Kumar S. Alpha coverage: Bounding the interconnection gap for vehicular internet access. In: *Proc. of the 28th INFOCOM*. 2009. 2831–2835.
- [7] Zheng Z, Lu Z, Sinha P, Kumar S. Maximizing the contact opportunity for vehicular Internet access. In: *Proc. of the 29th INFOCOM*. San Diego, 2010. 1–9.
- [8] Chi J, Jo Y, Park H, Hwang T, Park S. An effective RSU allocation strategy for maximizing vehicular network connectivity. *Int'l Journal of Control and Automation*, 2013,6(2):297–302.
- [9] Trullols O, Fiore M, Casetti C, Chiasserini CF, Barcelo OJM. Planning roadside infrastructure for information dissemination in intelligent transportation systems. *Computer Communications*, 2010,33(4):432–442.
- [10] Lee J, Kim C. A roadside unit placement scheme for vehicular telematics networks. In: *Proc. of the Advances in Computer Science and Information Technology, AST/UCMA/ISA/ACN 2010 Confs*. 2010. 196–202.
- [11] Wu TJ, Liao WJ, Chang CJ. A cost-effective strategy for road-side unit placement in vehicular networks. *IEEE Trans. on Communications*, 2012,60(8):2295–2303.
- [12] Sarubbi JFM, Martins FVC, Silva CM. A genetic algorithm for deploying roadside units in VANETs. In: *Proc. of the IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC 2016)*. 2016. 2090–2097.
- [13] Sarubbi JFM, Silva TR, Martins FVC, Wanner EF, Silva CM. An efficient algorithm to deploy roadside units in vehicular networks. In: *Proc. of the IEEE Vehicular Technology Conf. (VTC 2017)*. 2017.



吴璟莉(1978—),女,广西博白人,博士,教授,博士生导师,CCF 专业会员,主要研究领域为智能优化算法,算法设计与分析,生物信息学.



吴湧(1990—),男,硕士,主要研究领域为智能优化算法,算法设计与分析.



叶豫桐(1997—),男,本科生,主要研究领域为算法设计与分析.